

High-Resolution and Robust Imaging Algorithm with Recursive Adaptive Smoothing for UWB Radars

佐保 賢	資志 ⊥
Kenshi	Saho

木寺 正平2 Shouhei Kidera

阪本 卓也² Takuya Sakamoto

佐藤 亨² Toru Sato

京都大学工学部¹ Faculty of Engineering, Kyoto University

京都大学情報学研究科² Graduate School of Informatics, Kyoto University

はじめに 1

鏡面構造製品の非接触精密計測技術としてUWB(超広 帯域)パルスレーダが有望である.同レーダのための高速・ 高精度立体像推定法として Envelope+SOC(Spectrum Offset Correction) 法が提案されており, その有用性が 確認されている [1]. しかし,同手法は 30dB 以上の高 いS/Nの下で有効であり,反射強度が微弱な非金属製品 の計測では適用困難である.そこで本稿ではデータ平滑 化・信号強度を用いた同手法の雑音耐性を改善する手法 を提案する.また,数値計算によりその特性評価を行う.

2 システムモデル

図1にシステムモデルを示す.明瞭な境界を有する凸 形状目標物体を仮定する.無指向性アンテナをz = 0平 面内で走査する.アンテナ位置 (x, y, z) = (X, Y, 0) で の受信電界に整合フィルタを適用した出力をs(X, Y, Z)とする.ここで各変数はそれぞれ中心波長 λ で正規化さ れている.ただし, $Z = ct/(2\lambda)$, t は時間, c は光速で ある.s(X,Y,Z)のピーク値を求め,(X,Y,Z)で構成さ れる曲面を擬似波面と呼ぶ.

3 Envelope+SOC 法 [1]

Envelope+SOC 法は凸形状境界面が (X, Y, 0) を中心 とし,Zを半径とする球群の外包絡面として表現される という原理を利用する.また同手法は散乱波形のひずみ によって生じる擬似波面推定誤差を補正する方法 (SOC 法)を併用し高速・高精度立体像推定を実現する.SOC 法では擬似波面のひずみ補正量 ΔZ を次式で近似する.

$$\Delta Z = \frac{f_0}{W} (f_{\rm tr}^{-1} - f_{\rm sc}^{-1}) \tag{1}$$

ここで, f_{tr} と f_{sc} は送信波形及び受信波形の中心周波 数, $f_0 = \mathrm{c}/\lambda$, W は信号比帯域幅に依存する正規化定 数である.本稿ではW = 4とする.整合フィルタによ る初期推定値 Z_0 に ΔZ を加えて $Z = Z_0 + \Delta Z$ と補正 する. Envelope+SOC 法では, 各x, y に対して任意の 凸形状目標境界 z を次式で得る.

$$z = \max_{X,Y} \sqrt{Z^2 - (x - X)^2 - (y - Y)^2}$$
(2)

しかし,式(2)に基づく画像化では擬似波面の適切な平 滑化を行わない場合,S/N<30dBにおいて像が著しく劣 化する.図1の目標形状を仮定した場合の,S/N=22dB における推定像を図2に示す.同図より,従来手法では



図 2 従来手法による推定像 (S/N=22dB)

S/N が低い場合に目標形状と全く異なる像が推定される ことがわかる.これは,大きな推定誤差を有する Z に よるものである.

提案手法 4

前節で述べる問題点を解決するため,擬似波面平滑化 法を提案する.大きな誤差を持つ像推定に適さない点を 不適点と呼ぶ、本稿では凸形状目標の擬似波面は一価か つ連続であるという性質を利用し,不適点のZを再推 | 定する.不適点は次式を満たす [2].

$$(\partial Z/\partial X)^2 + (\partial Z/\partial Y)^2 \ge 1 \tag{3}$$

式 (3) を満たし, かつ S/N> a である点を選択し, その 周囲 8 点の Z の中央値 Zm を求める . s(X,Y,Z) にお いて $Z_{\rm m}$ を中心に $\pm\lambda$ の範囲でピーク値を探索し, Z を 更新する.以上の処理を全ての不適点について M 回繰 返す.ただし,s(X,Y,Z)のS/Nがある一定値 α 以下 である場合,再推定は不可能と判定し除去する.

しかし,上述のピーク値再探索のみでは,再推定を誤っ た点などの不規則成分が残る.このような誤差の平滑化 に適するフィルタに Conditional Median Filter(CMF) がある. CMF は入力値を中心とするサイズ $N \times N$ の



図 3 擬似波面平滑化法による推定像 (S/N=22dB)



フィルタの中央値を求め,入力値と中央値の差分がある 一定値 β より大きければ中央値を,そうでなければ入力 値をそのまま出力するフィルタであり,前述の問題を解 決する.特に擬似波面は非定常信号なので,CMFによ る平滑化が有効である.

また,擬似波面の微小ゆらぎを抑圧するために適応平 滑化法 [3] を用いる.同手法はガウシアンフィルタの相 関長 σ を擬似波面の曲率に応じて変化させる方法であ り, σ は次式で求める.

$$\sigma = \sqrt{\delta Z / \pi} \tag{4}$$

ただしδはひずみの許容値である.

図 2 を生成したデータに提案擬似波面平滑化法を適用 した場合の推定像を図 3 に示す.ただし, $M = 3, N = 3, \alpha = 8.5$ dB, $\beta = 0.5\lambda, \delta = 0.1\lambda$ とする.同手法によ り低 S/N の場合でも推定可能となるものの,目標の存 在しない領域に不適当な像が推定されていることがわか る.これは,比較的大きな誤差を有する Z に対応する 単一の球の一部である.

そこで,このような不適当な推定領域を信号強度を用いて除去する. i番目のアンテナ位置から推定された像の面積を A_i とする.これの推定像としての妥当性を示す評価指標 ϕ_i を以下に導入する.

$$\phi_i = \max_Z s_i(X, Y, Z)^2 / (A_i/Z) \tag{5}$$

ただし $s_i(X, Y, Z)$ は i 番目のアンテナの受信信号である. ϕ_i は推定された像が妥当でない場合,他の ϕ_i と比較して非常に小さな値をとる.このような領域は推定像として不適切と考え除去する.



前述の推定領域の除去及び擬似波面平滑化法の併用を 本稿における提案手法とする.提案手法の手順を図4に, 図2を生成したデータに提案手法を適用した場合の推定 像を図5に示す.同図より,提案手法を適用することで, 低いS/Nでも高解像度かつ高信頼度を有する形状推定 が可能であることがわかる.また計算時間は12.4秒で あり,最大1分程度とされる製品検査に適する.

5 雑音耐性評価

形状推定誤差評価のため,評価値 μを以下に導入する.

$$\mu = \sqrt{\frac{1}{N_{\mathrm{T}}} \sum_{i=0}^{N_{\mathrm{T}}} \min_{\boldsymbol{x}} \|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_{\mathrm{e}}^{i}\|^{2}}$$
(6)

ただし $N_{\rm T}$ は推定点数, $x \ge x_e^i$ はそれぞれ真の目標境界 点及び推定目標境界点の位置座標を示す.従来手法及び 提案手法の ${\rm S/N}$ に対する μ の変化を図6に示す.同図よ り,従来手法が ${\rm S/N}{<}30{\rm dB}$ 程度で推定精度が著しく劣化 するのに対し,提案手法は ${\rm S/N}{>}15{\rm dB}$ 程度で $\mu < 0.02\lambda$ の高精度なイメージングを実現することが確認できる.

参考文献

- [1] 木寺正平, 阪本卓也, 佐藤亨, 電磁界理論研究会資料, EMT-07-116, pp.7-12, 2007.
- [2] 佐藤亨, 阪本卓也, 信学論, VL.J88-B, pp.2311-2325, 2005.
- [3] 阪本卓也,木寺正平,佐藤亨,信学論, VL.J90-B, pp.63-73, 2007.